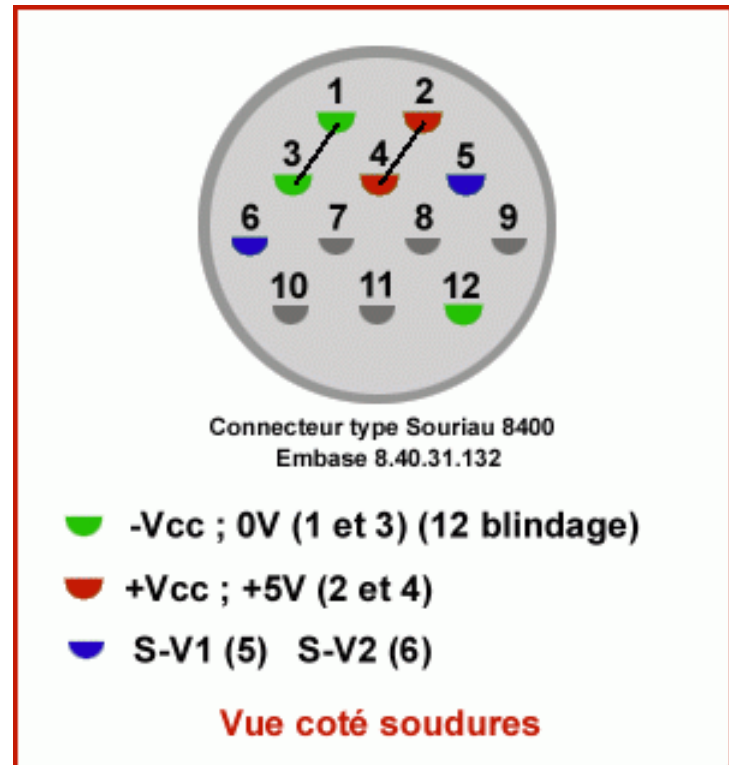
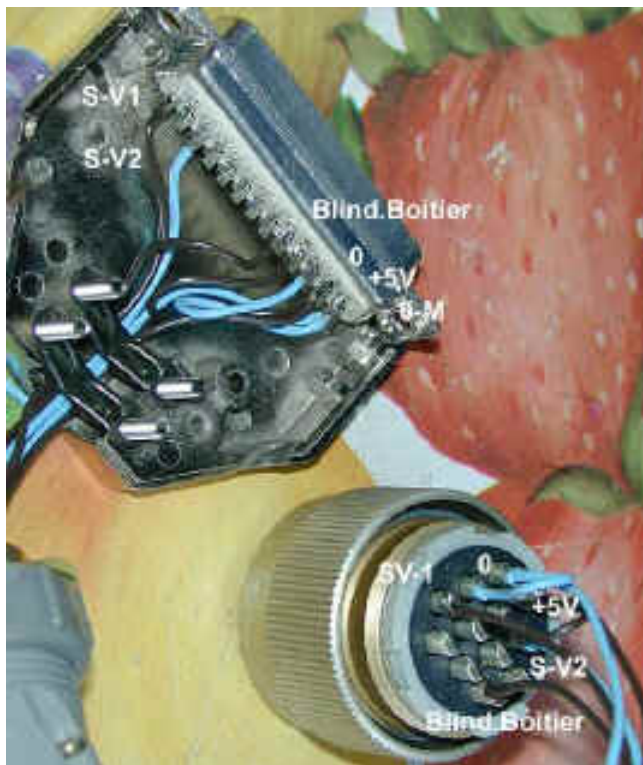


Les codeurs de position du T62

NB: Depuis 07/2002, le codeur "Delta" a été remplacé par un codeur (type "Alpha" 360pts/t).

Les deux codeurs sont donc identiques. Un câble d'adaptation établit la liaison coté codeur delta (cf. tableau et fig. ci dessous).

Coté rack de commande Sub-D9 "F"	Description	Coté codeur delta: Sub-D 25 "F"	Câble d'adapt. du codeur delta: Sub-D 25 "M" vers Souriau 8400 "M"	Coté codeurs: Souriau 8400 "F"
5	+VCC (+5V)	24	(22 et 24) _ (2 et 4)	4
1	+VCC2 opto (+5V)	22	(22 et 24) _ (2 et 4)	2
9	GND -VCC (0V)	25	(25 et 23) _ (1 et 3)	3
6	GND -VCC2 (0V)	23	(25 et 23) _ (1 et 3)	1
7	S1	1	1 _ 5	5
4	S2	3	3 _ 6	6
NC	0V	21 (blindage)	21 _ 12	12 (blindage)



< Câble d'adaptation du codeur delta >

[Pages suivantes, les documentations techniques des codeurs Alpha et Delta originaux.](#)

chaîne

Résolution 360 f.
Précision moyenne

0° C ± 55° C
-25° C ± 55° C

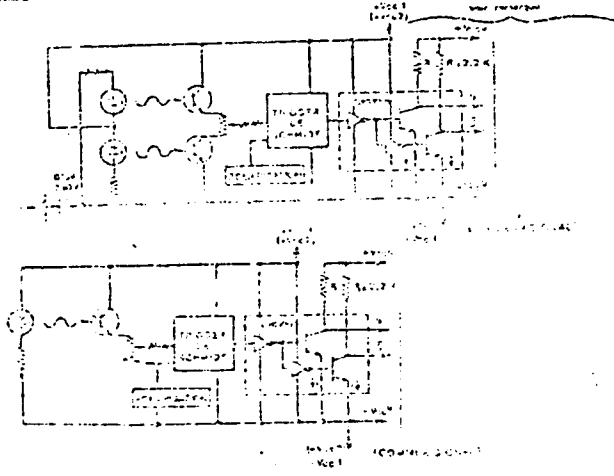
caractéristiques électriques

Composition de l'appareil :
2 voies décalées de 1/4 de période + Top "0"
pour chaque voie signal S et \bar{S} sur transistors
présentant un niveau de sortie ajustable.
Fréquence maximum de lecture : 50 kHz

Alimentation V_{cc1}
pour $20 \text{ mA} < I_c < 150 \text{ mA}$ 5 à 15 V
pour $I_c \leq 20 \text{ mA}$ 5 à 24 V

Alimentation V_{cc2} (V_{cc1})
tension 5 V ± 2 %
amplitude max crête à crête 0,1 %
courant maximum 420 mA

caractéristiques électriques



Remarque : pour les possibilités d'exploitation de l'étage de sortie demande la notice d'application n° 3. et 4

conditions limites d'emploi des transistors de sortie

pour V_{cc1}	5 à 15 V	$I_{c \text{ max}}$	= 150 mA
pour V_{cc2}	15 à 24 V	$I_{c \text{ max}}$	= 20 mA
pour I_c	150 mA	$V_{cc1 \text{ max}}$	= 15 V
pour I_c	20 mA	$V_{cc2 \text{ max}}$	= 24 V

caractéristiques des niveaux de sorties :

niveau logique 1	+ V_{cc1}
niveau logique 0	pour I_c absorbé = 100 mA $\leq 0,4 \text{ V}$ pour I_c absorbé = 150 mA $\leq 1 \text{ V}$

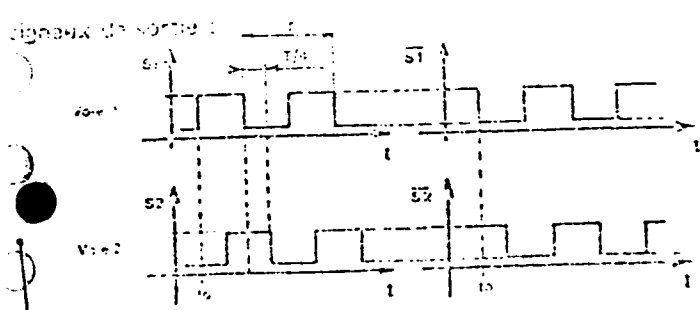
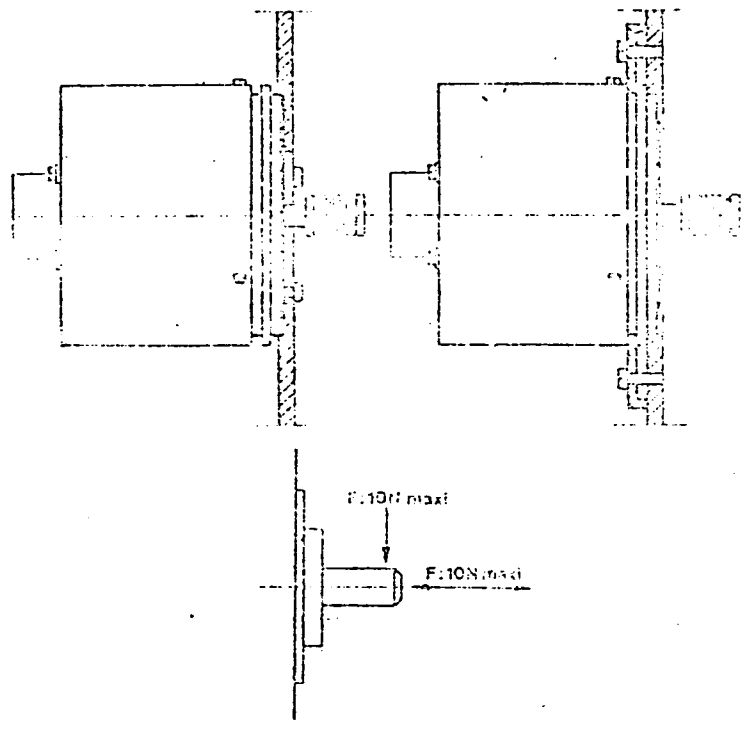


Diagramme pour une rotation de l'axe en sens horaire
appareil vu du côté axe

caractéristiques mécaniques

couple maximal de rotation : 20 cm.kgV
moment d'inertie : 60 g.cm²
vitesse maximale de rotation : 6 000 tr/min
charge maximale admissible sur l'axe (IN = 0,1 kg) :
axiale 10 N
radiale 10 N
durée de vie mini des roulements à charge maximale :
à 100 tr/min 10⁵ heures
à 1.500 tr/min 2,5.10⁴ heures
masse : 430 g.
encombrement dessin au verso

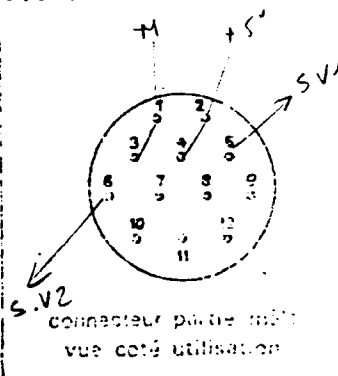
fixations :
3 vis M 4 sur ϕ 44,45
ou type synchro

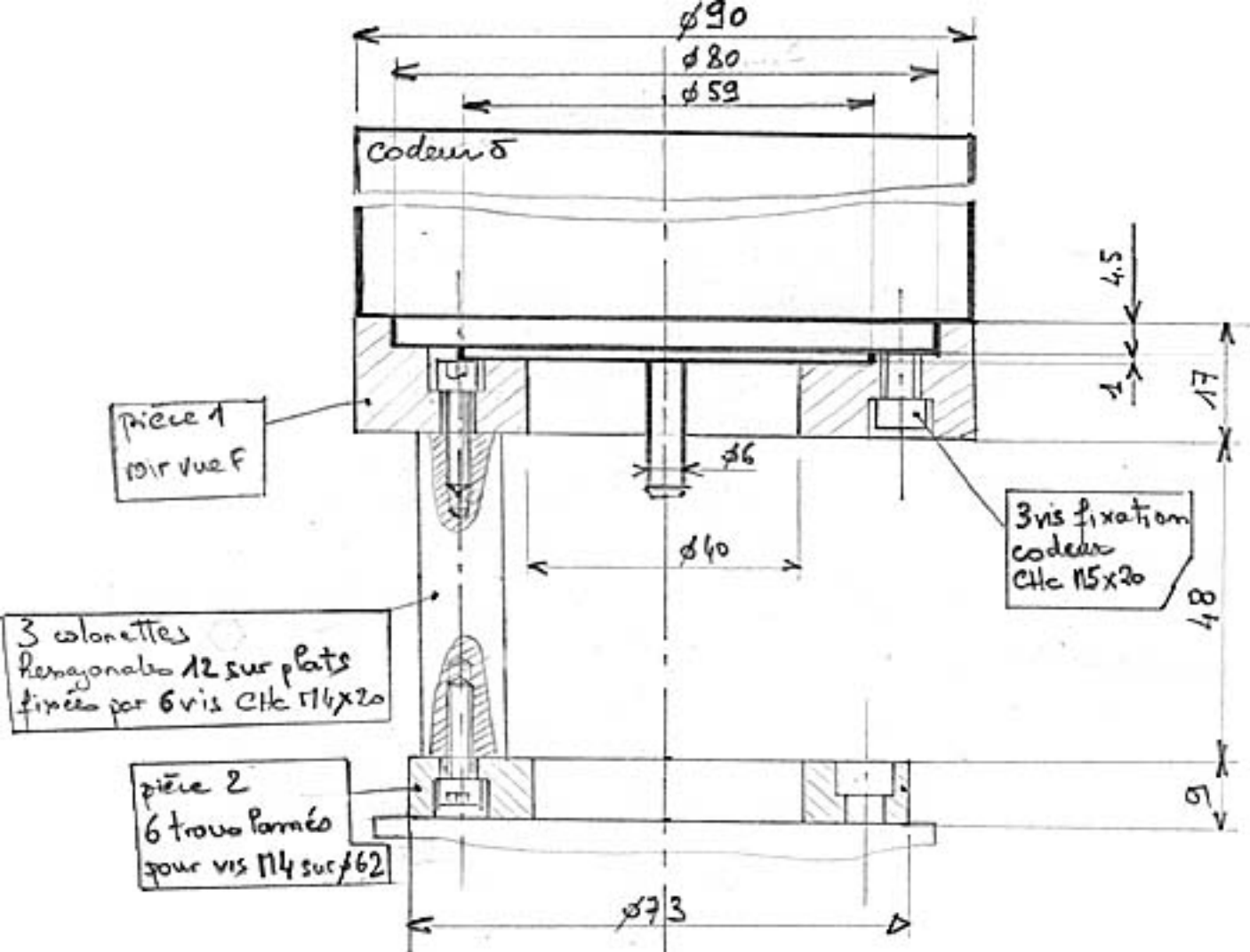


sortie : connecteur type Souriau 8400
embase 8.40.31.132

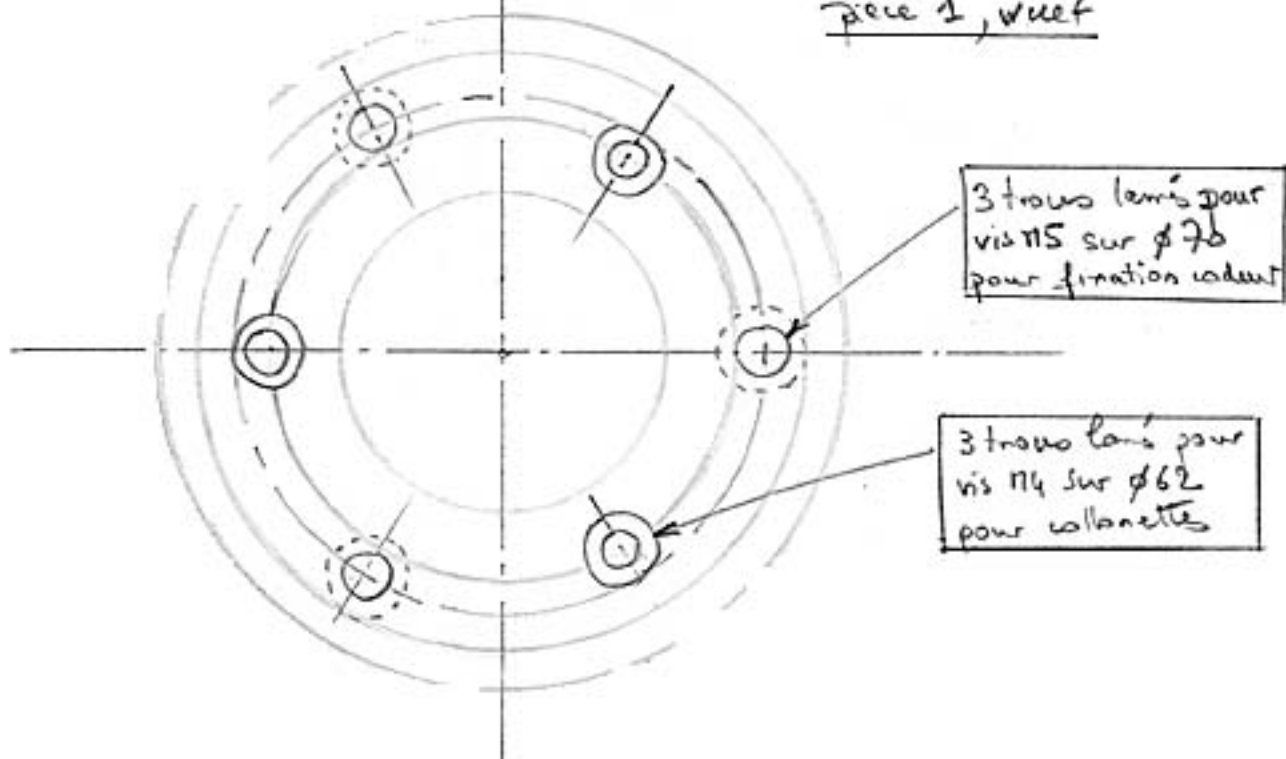
repérage des sorties

- V_{cc2} (- V_{cc1})	1
+ V_{cc2} (+ V_{cc1})	2
- V_{cc1}	3
+ V_{cc1}	4
sortie S voie 1	5
sortie S voie 2	6
sortie S Top «0»	7
sortie \bar{S} voie 1	8
sortie \bar{S} voie 2	9
sortie \bar{S} Top «0»	10
non connecté	11
boîtier (blindage)	12





pièce 1, vue F



MCB

GENERATEUR D'IMPULSIONS

Co 7284_14

Modèle GIO 90 B 111

Numéro 5316

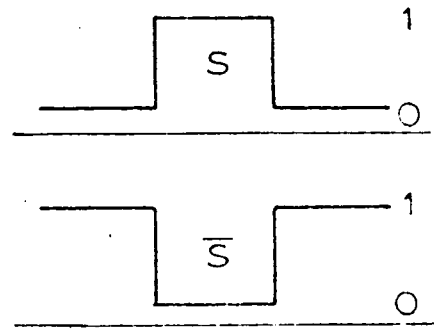
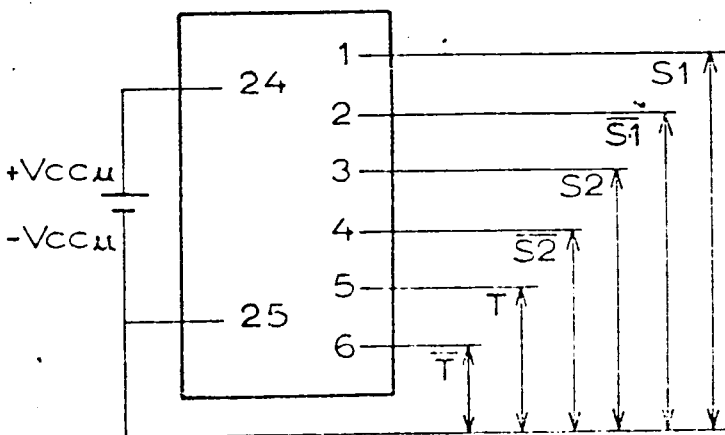
Nombre de points 3600

Couple 12 cm.Acn

Déphasage 90° ± 20°

Isolément 1x10¹¹ Ω

REPERES	FONCTION	DIRECTION	CARACTERISTIQUES pour $\theta \pm 0^\circ$ à $+55^\circ$
1	UTILISATION	S1	Charge max. que l'étage de sortie peut absorber : I : 160 mA au niveau bas Niveau haut : V_{CCU} Niveau bas : $\leq 0.4V$ à vide (vue côté câble)
2		$\bar{S}1$	
3		S2	
4		$\bar{S}2$	
5		Top0	
6		Top0	
7 à 20		NON CONNECTE	
21	Blindage	Boitier	
22	Alimentation des émetteurs de lumière	+Vcc1 +Vcc2	+ 5V ± 2%
23		-Vcc1 -Vcc2	0 M
24	Alimentation des circuits de sorties	+Vccu	+5 à 24V
25		-Vccu	0 M



Contrôlé par : H. Pham-Ti
 Date : 23.6.80

MCB

APPAREIL de PRECISION
à MONTER et à CABLER
avec PRECAUTIONS

C O D E U R ~~60-90B~~ G1090B - 111

RECOMMANDATIONS d'EMPLOI

A LIRE AVANT TOUTE MISE EN OEUVRE DU CODEUR

=====

- FIXATION RECOMMANDEE :

Couple de serrage des vis de fixation :

$\leq 0,2$ m Kg

Longueur de vis en prise :

8 à 13 mm

- ACCOUPLLEMENT :

Nous conseillons l'emploi de joints
spéciaux qui peuvent être fournis
par M.C.B. sur demande.

